

Bachelor-Studienplan: Verteilte Systeme

		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31
1	WS	Einführung in die Programmierung für Informatik					Einführung in C		Digitale Logik			Elektrotechnik für Informatiker					Lineare Algebra					Differenzierungsmodul		Schlüsselkompetenzen - Wahlpflicht								
2	SS	Algorithmen und Datenstrukturen					Rechnerarchitektur					Theoretische Informatik (Formale Sprachen)					Diskrete Strukturen I					Analysis für Informatiker										
3	WS	Betriebssysteme					Programmiermethodik					Theoretische Informatik (Logik)					Diskrete Strukturen II					Rechnernetze										
4	SS	Datenbanken I					Softwaretechnik I										<i>Basis Anwendungsgebiet "Kommunikation und Verteilte Systeme" oder "Robotik"</i>					Systemprogrammierung					Grundwissen der Elektronik					
5	WS	Einführung in die Künstliche Intelligenz		<i>Schlüsselkompetenzen: Teamarbeit (im WS & SS)</i>		Projektmanagement			<i>Seminar in Verteilte Systeme oder Robotik</i>			<i>Wahlpflicht Prakt. Informatik Praktikum Kooperative Verteilte Roboter</i>				<i>Wahlpflicht Prakt. Informatik Verteilte Systeme - Architekturen und Dienste</i>				Wahlpflicht Technische Informatik												
6	SS	Projekt in Verteilte Systeme oder Robotik										<i>Wahlpflicht Prakt. Informatik Techniken und Dienste des Internets</i>					<i>Wahlpflicht Prakt. Informatik Autonome Mobile Roboter</i>					<i>Anwendungsgebiet "Kommunikation und Verteilte Systeme" oder "Robotik"</i>										
7	WS	Berufspraxis										<i>Anwendungsgebiet "Kommunikation und Verteilte Systeme" oder "Robotik"</i>					<i>Bachelorarbeit in Verteilte Systeme oder Robotik</i>															

Grundlage: Prüfungsordnung vom 21.04.2010 / Stand: 29.10.2010