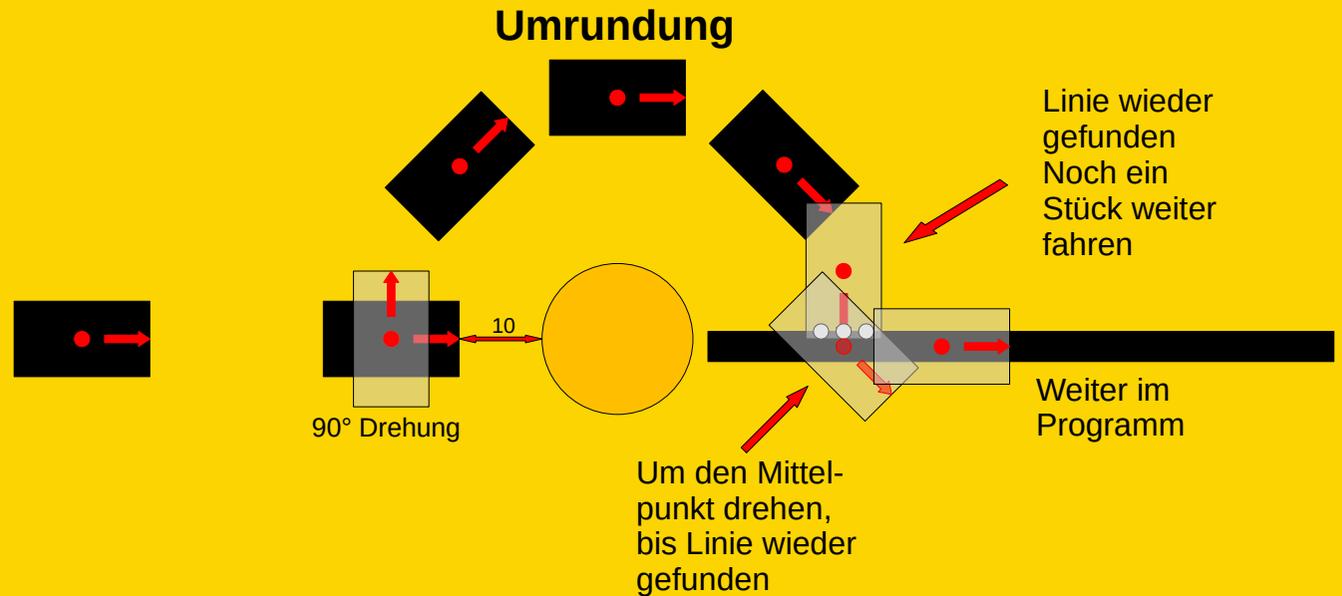
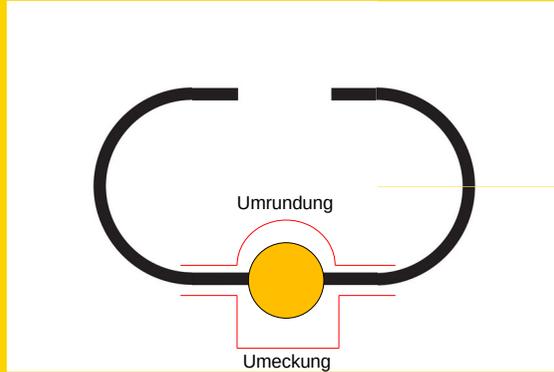


*Montage und Programmierung  
eines Roboters für  
ROBOCUP JUNIOR RESCUE  
mit Elegoo Car Kit  
Teil 2.8: Obstacle*

*Von Charlotte und Andreas*



**Hindernis umfahren:** Bis ca. 10cm an das Hindernis heran fahren.

90° Drehung links oder rechts (Wieviele Millisekunden muss der Roboter sich drehen?)

Kurve fahren, solange (while) bis schwarze Linie wieder erreicht ist. (Wie schnell müssen die rechten Räder sich drehen? Wie schnell die linken?)

Bis zum Mittelpunkt des Roboters weiter fahren. (Wieviele ms sind das?)

Drehen bis (while) Linie wieder erreicht ist.

Weiter im Programm...

Wie würde eine „Umeckung“ aussehen?

*Montage und Programmierung  
eines Roboters für  
ROBOCUP JUNIOR RESCUE  
mit Elegoo Car Kit  
Teil 2.8: Time Saving*

*Von Charlotte und Andreas*