

Spannungsdeviator

Anfeileung des Spannungstensors in zwei Anteile:

1. Teil: Deviator S_{ij}

↙
Gestaltänderungsanteil
(= Schubspannungsanteil)

$$S_{ij} = \sigma_{ij} - \frac{1}{3} \delta_{ij} \sigma_{kk}$$

$$S_{ij} = \sigma_{ij} + \delta_{ij} p$$

2. Teil: Kugelanteil

↘ $\sigma_{kk} = \underline{\underline{1}}$
mittlere Hauptnormalspann.
(= hydrostatischer Druck p)

$$\frac{1}{3} \sigma_{kk} = \frac{1}{3} (\sigma_{11} + \sigma_{22} + \sigma_{33}) = \frac{1}{3} I_1$$

$$= \sigma_m = -p$$

5. Beispiel

Der Spannungstensor $\underline{\underline{\sigma}} = \begin{bmatrix} 12 & 4 & 0 \\ 4 & 9 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$ soll

in Deviator- und Kugelanteil aufgespalten werden.

$$I_1 = \sigma_{11} + \sigma_{22} + \sigma_{33} = 12 + 9 + 3 = 24$$

$$\Rightarrow \sigma_m = \frac{24}{3} = 8 \Rightarrow p = -8$$

$$S_{ij} = \begin{bmatrix} 12 & 4 & 0 \\ 4 & 9 & -2 \\ 0 & -2 & 3 \end{bmatrix} - 8 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 4 & 0 \\ 4 & 1 & -2 \\ 0 & -2 & -5 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\sigma}} = \underbrace{\begin{bmatrix} 4 & 4 & 0 \\ 4 & 1 & -2 \\ 0 & -2 & -5 \end{bmatrix}}_{\text{Deviator}} + \underbrace{\begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{bmatrix}}_{\text{Kugelanteil}}$$

Deviatorinvarianten und Hauptrichtungen

Deviatorinvarianten: $J_1 = S_{11} + S_{22} + S_{33} \stackrel{!}{=} 0$

$$J_2 = \frac{1}{2} S_{ij} S_{ij}$$

$$J_3 = \det S_{ij}$$

Charakteristische Gleichung: $\lambda^3 - J_2 \lambda - J_3 = 0$

Trigonometrische Identität: $(\sin \theta)^3 - \frac{3}{4} \sin(\theta) + \frac{1}{4} \sin(3\theta) = 0$

Setze: $\lambda = \frac{2}{\sqrt{3}} (J_2)^{\frac{1}{2}} \cdot \sin \theta$

Die charakteristische Gleichung liefert dann die

3 reellen Wurzeln: $\lambda_1 = S_{\text{I}}, \lambda_2 = S_{\text{II}}, \lambda_3 = S_{\text{III}}$

$$\begin{bmatrix} S_{\text{I}} \\ S_{\text{II}} \\ S_{\text{III}} \end{bmatrix} = \frac{2 (J_2)^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} \sin(\theta + \frac{2}{3}\pi) \\ \sin(\theta) \\ \sin(\theta + \frac{4}{3}\pi) \end{bmatrix}$$

6. Übung

Mittwoch, 16. Dezember 2020 09:47

$$\text{wobei } \sin(3\theta) = \frac{-3\sqrt{3}}{2} \frac{\sqrt{3}}{(\sqrt{2})^{\frac{3}{2}}}$$

⇒ Der Winkel θ ist also eine Invariante

Die Hauptspannungen ergeben sich zu:

$$\begin{bmatrix} \sigma_{II} \\ \sigma_{II} \\ \sigma_{III} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s_{II} \\ s_{II} \\ s_{III} \end{bmatrix} + \sigma_m \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \frac{2(\sqrt{2})^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} \sin(\theta + \frac{2}{3}\pi) \\ \sin(\theta) \\ \sin(\theta + \frac{4}{3}\pi) \end{bmatrix} + \frac{\sigma_m}{3} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

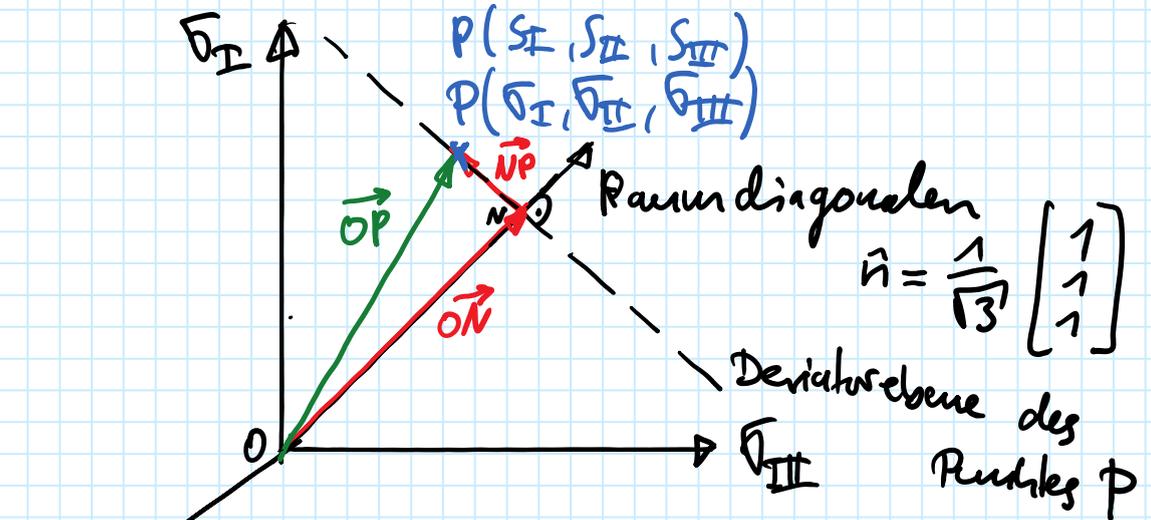
→ Spannungstensor $\underline{\underline{\sigma}}$ und Deviator $\underline{\underline{S}}$ haben die selben Hauptrichtungen.

Hinweis: Der Deviator $\underline{\underline{S}}$ legt also die Hauptspannungsrichtungen fest. Er kann in fünf einfache Schubspannungszustände zerlegt werden.

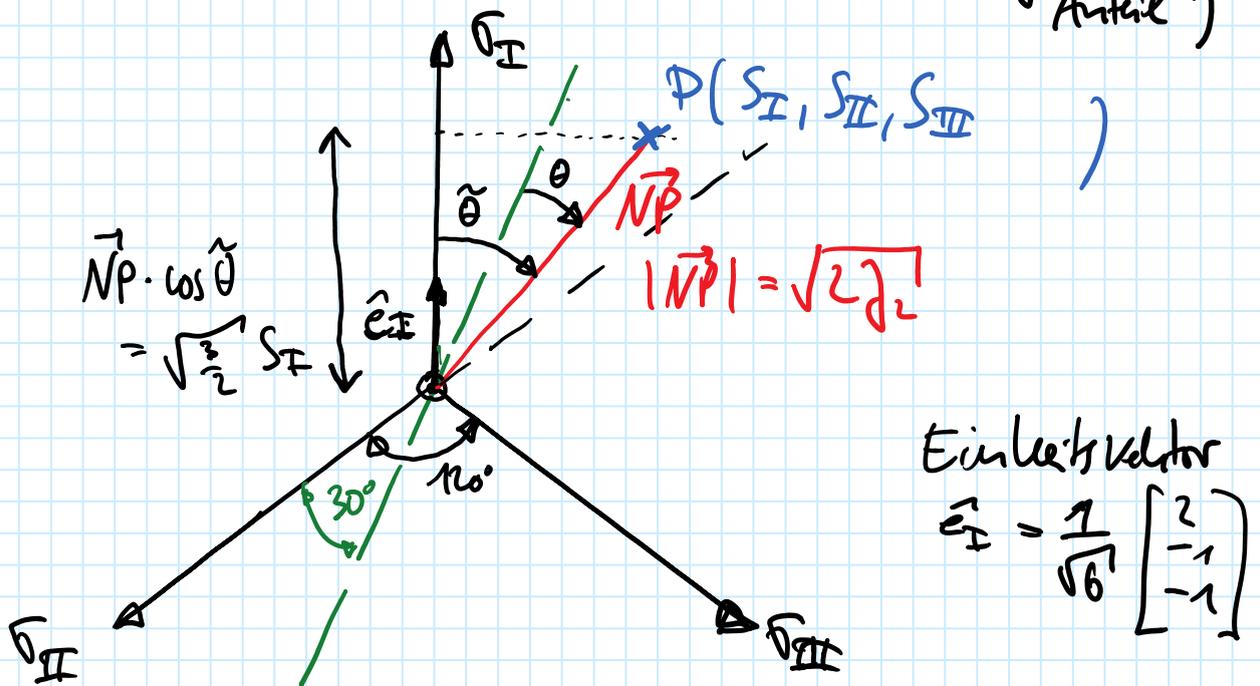
6. Übung

Mittwoch, 16. Dezember 2020 09:47

Zerlegung der Hauptspannungen σ_I, σ_{II} und σ_{III} in den hydrostatischen und den deviatorischen Anteil



\vec{ON} : hydrostatischer Spannungszustand
 \vec{NP} : deviatorischer Anteil („Abweichung vom hydr. Anteil“)



6. Übung

Mittwoch, 16. Dezember 2020 09:47

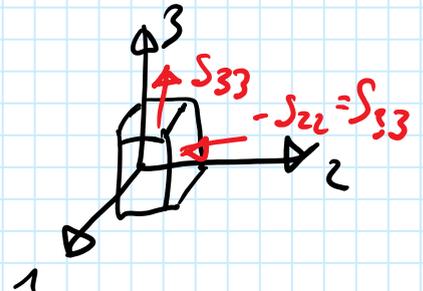
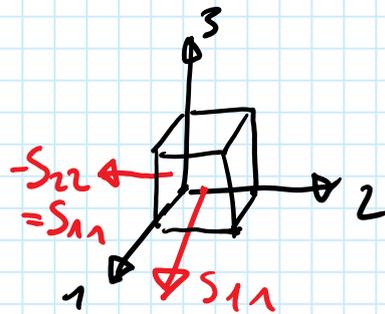
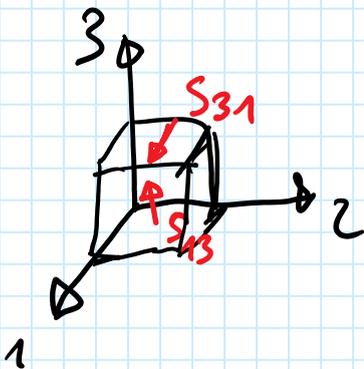
Aus dem Skalarprodukt $\vec{NP} \cdot \hat{e}_{\pm} = \underbrace{|\vec{NP}|}_{\sqrt{27}^2} \cdot \underbrace{|\hat{e}_{\pm}|}_1 \cdot \cos \theta$
 und $\theta = \tilde{\theta} - 30^\circ$

folgt: $\boxed{\cos(3\theta) = \frac{3 \cdot \sqrt{3}}{2} \cdot \frac{\sqrt{3}}{(\sqrt{2})^{\frac{3}{2}}}}$

$\Rightarrow \theta$ ist gegenüber einer Drehung des Kos invariant

Zerlegung des Spannungstensors in Schubspannungszustände:

$$\begin{bmatrix} S_{11} & S_{12} & S_{13} \\ S_{21} & S_{22} & S_{23} \\ S_{31} & S_{32} & S_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & S_{12} & 0 \\ S_{21} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & S_{23} \\ 0 & S_{32} & 0 \end{bmatrix} \\ + \begin{bmatrix} 0 & 0 & S_{13} \\ 0 & 0 & 0 \\ S_{31} & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} S_{11} & 0 & 0 \\ 0 & -S_{11} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & -S_{33} & 0 \\ 0 & 0 & S_{33} \end{bmatrix}$$



6. Beispiel geg: $\underline{\underline{\sigma}} = \underline{\underline{S}} - p \underline{\underline{1}} = \begin{bmatrix} 10 & -6 & 0 \\ -6 & 10 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

$$= \begin{bmatrix} 3 & -6 & 0 \\ -6 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -6 \end{bmatrix} + 7 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ges: Hauptspannungen des Devisators S_I, S_{II}, S_{III}

$$J_3 = 3 \cdot 3 \cdot (-6) - (-6) \cdot (-6) \cdot (-6) = 162$$

$$J_2 = \frac{1}{2} (3^2 + 3^2 + (-6)^2 + 2 \cdot (-6)^2) = 63$$

$$\sin(3\theta) = -\frac{3\sqrt{3}}{2} \frac{J_3}{(J_2)^{\frac{3}{2}}} = -\frac{3\sqrt{3}}{2} \frac{162}{63^{\frac{3}{2}}}$$

$$= -0,8417 \Rightarrow \theta = -19,11^\circ$$

Hauptsp. des Devisators:

$$\begin{bmatrix} S_I \\ S_{II} \\ S_{III} \end{bmatrix} = \frac{2 \cdot (63)^{\frac{1}{2}}}{\sqrt{3}} \begin{bmatrix} \sin(-19,1 + 120) \\ \sin(-19,1) \\ \sin(-19,1 + 240) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 \\ -3 \\ -6 \end{bmatrix}$$

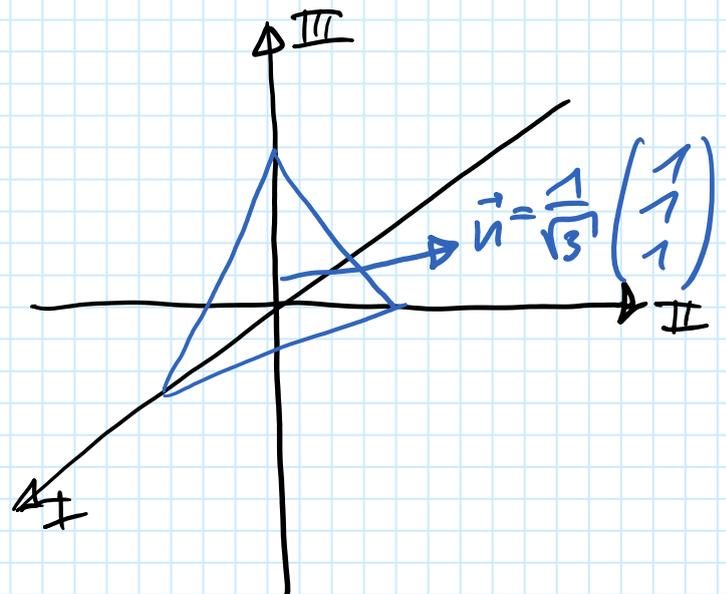
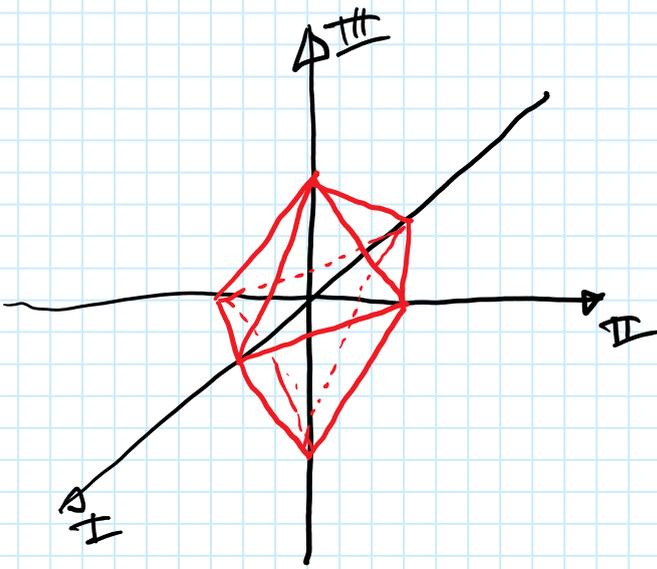
Hauptspannungen:

$$\begin{bmatrix} \sigma_I \\ \sigma_{II} \\ \sigma_{III} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 \\ -3 \\ -6 \end{bmatrix} + 7 \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 16 \\ 4 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Oktaederspannungen

Die Ebenen der Oktaederspannung sind als die Ebenen definiert, deren Normale gleiche Winkel mit jeder Hauptspannungsachse einschließt:
 Normale in Richtung der Hauptdiagonale für positive Hauptachsenabschnitte. $\vec{n} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

Es existieren daher acht solcher Ebenen im Hauptspannungsraum (Oktaederebenen).



Spannungstensor bzgl. Hauptachsensystem:

$$\underline{\underline{\sigma}} = \begin{bmatrix} \sigma_I & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_{II} & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_{III} \end{bmatrix}$$

Normalspannung im Punkt O bezgl. \vec{n} :

$$\begin{aligned}\sigma_n &= (\underline{\underline{\sigma}} \vec{n}) \cdot \vec{n} = \sigma_{ij} n_i n_j \\ &= \sigma_1 n_1 n_1 + \sigma_2 n_2 n_2 + \sigma_3 n_3 n_3\end{aligned}$$

Für die Normalspannung bezgl. einer Ebene des Oktaeders folgt mit $\vec{n} = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\sigma_{\text{oct}} = \sigma_1 n_1^2 + \sigma_2 n_2^2 + \sigma_3 n_3^2 = \frac{1}{3} (\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3) = \frac{1}{3} I_1$$

- Die Oktaeder spannung ist die mittlere Hauptnormalspannung bzw. der hydrostatische Druck.
- Für isotrope Materialien ändert sich die Oktaeder spannung lediglich bei Volumenänderung
- Die Höhe der Oktaeder spannung ist bezgl. aller acht Ebenen dieselbe.

Oktaeder Schubspannung:

Def.: τ_{oct} ist die Schubspannung bzgl. einer Ebene des Oktaeders.

$$\tau_{\text{oct}}^2 = |\vec{t}|^2 - \sigma_{\text{oct}}^2$$

$$= (\underline{\sigma} \underline{n}) \cdot (\underline{\sigma} \underline{n}) - \sigma_{\text{oct}}^2$$

$$= \sigma_{ij} \sigma_{ik} n_j n_k - \sigma_{\text{oct}}^2$$

$$= \frac{1}{3} (\sigma_1^2 + \sigma_2^2 + \sigma_3^2) - \frac{1}{9} (\sigma_1 + \sigma_2 + \sigma_3)^2$$

$$= \frac{1}{9} [(\sigma_1 - \sigma_2)^2 + (\sigma_2 - \sigma_3)^2 + (\sigma_3 - \sigma_1)^2]$$

Mit den Hauptschubspannungen

$$\tau_{12} = \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{2}, \quad \tau_{23} = \frac{\sigma_2 - \sigma_3}{2}, \quad \tau_{31} = \frac{\sigma_3 - \sigma_1}{2}$$

$$\Rightarrow \tau_{\text{oct}}^2 = \frac{4}{9} (\tau_{12}^2 + \tau_{23}^2 + \tau_{31}^2)$$

$$\Rightarrow \tau_{\text{oct}} = \frac{2}{3} \sqrt{\tau_{12}^2 + \tau_{23}^2 + \tau_{31}^2}$$

bzw. $\tau_{\text{oct}} = \sqrt{\frac{2}{3} J_2}$

6. Übung

Mittwoch, 16. Dezember 2020 09:47

Okttaeder Schubspannungen bzgl. LOS $\vec{e}_x, \vec{e}_y, \vec{e}_z$

$$\tau_{\text{Oct}} = \frac{1}{3} \sqrt{(\sigma_x - \sigma_y)^2 + (\sigma_y - \sigma_z)^2 + (\sigma_z - \sigma_x)^2 + 6(\tau_{xy}^2 + \tau_{yz}^2 + \tau_{zx}^2)}$$

